

Parametre	İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama								
ALLC		Tüm parametreleri fabrika ayarına getir	0	0 1	1 Yapılırsa cihaz fabrika ayarına döner								
Pr.CH		Fabrika ayarına göre değiştirilen parametreleri gör			Fabrika ayarına göre değiştirilen parametreleri görüntüler								
Er.CL		Alarm kayıtlarını sil	0	0 1	1 Yapılırsa geçmiş alarm kayıtlarını siler								
Pr.CL		Parametre sil (Kalibrasyonlar hariç)	0	0 1	1 Yapılırsa kalibrasyon parametreleri hariç diğer parametreleri fabrika ayarlarına getirir								
(V/F)	P. 0	Tork ayarı	6/4/3/2	0.0–30.0%	0 Hz deki çıkış voltajı % olarak set edilir * Fabrika ayarı inverter kapasitesine göre değişmektedir.								
	P. 46	İkinci tork ayarı	9999	0.0–30.0% 9999	İkinci tork arttırımı (RT sinyali aktif olduğunda geçerlidir) Devre dışı								
	P. 1	Maksimum çıkış frekansı	120Hz	0.00–120.00Hz	Çıkış frekansı üst limiti								
	P. 2	Minimum çıkış frekansı	0Hz	0.00–120.00Hz	Çıkış frekansı alt limiti								
	P. 18	Yüksek hız maksimum frekansı	120Hz	120.0–400.0Hz	120Hz ve daha yüksek çıkış frekansı için kullanılır								
(V/F)	P. 3	Baz frekansı	50Hz	0.00–400.0Hz	Motorun etiketinde yazan frekans değeri girilir								
	P. 19	Baz frekans gerilimi	8888	8888	Besleme voltajının %95'i motora uygulanır								
				9999	Besleme voltajı, motora uygulanır								
	P. 47	İkinci V/F (baz frekansı)	9999	0.0–1000.0V 9999	Inverterin maksimum çıkış frekansı girilir Devre dışı								
	P. 4	Çoklu hız set değeri (yüksek hız)	50Hz	0.00–400.0Hz	RH sinyali aktif olduğunda uygulanacak frekans değeri								
	P. 5	Çoklu hız set değeri (orta hız)	30Hz	0.00–400.0Hz	RM sinyali aktif olduğunda uygulanacak frekans değeri								
	P. 6	Çoklu hız set değeri (düşük hız)	10Hz	0.00–400.0Hz	RL sinyali aktif olduğunda uygulanacak frekans değeri								
	P. 24 – 27	Çoklu hız set değeri 4. hız - 7.hız	9999	9999 0.00–400.0Hz	9999: Devre dışı								
	P. 232 – 239	Çoklu hız set değeri 8. hız - 15.hız	9999	9999 0.0–400.0Hz	RH, RM, RL and REX sinyalleri kombine edilerek tanımlanabilen 4.hız dan 15.hıza kadar frekans bilgileri								
	P. 7	Hızlanma zamanı	5 s 10 s 15 s	0.00–3600 /360.0s	Motorun kalkış süresi * Fabrika ayarı inverter kapasitesine göre değişmektedir.								
P. 8					Yavaşlama zamanı	5 s 10 s 15 s	0.00–3600 /360.0s	Motorun duruş süresi * Fabrika ayarı inverter kapasitesine göre değişmektedir.					
								P. 20	Hızlanma / yavaşlama referans frekansı	50 Hz	1.00–400.0Hz	Kalkış ve duruş süresinin baz alınacağı frekans değeri	
												P. 21	Hızlanma / yavaşlama zamanı artım hassasiyeti
								1	Artış 0.01 (Aralık: 0.0–360s)				
								P. 44	İkinci hızlanma / yavaşlama zamanı	5/10/15 s	0.00–3600 /360.0s	RT sinyali aktif olduğunda geçerli olacak hızlanma / yavaşlama zamanı * Fabrika ayarı inverter kapasitesine göre değişmektedir.	
								P. 45	İkinci yavaşlama zamanı	9999	9999	Hızlanma zamanı, yavaşlama zamanı ile aynı olsun	
	0.00–3600 /360.0s	RT sinyali aktif olduğunda geçerli olacak yavaşlama zamanı											
P. 147	Hızlanma/yavaşlama zamanı geçiş frekansı	9999	9999	Kalkış ve duruşta P.7 ve P.8 değerleri geçerlidir.									
			0	Kalkış ve duruş zamanı P.44 ve P.45 ten ayarlanır.									
0-400 Hz	Çıkış frekansı buraya girdiğiniz set değerinin üstüne çıktığında P.44 ve P.45 te girilen rampalar geçerli olur.												
P. 9	Elektronik termik aşırı akım rölesi	Modele Göre	0.00–500.0A	Motorun etiketindeki nominal akım girilir * Fabrika ayarı, 026 ve daha düşük modelde inverter akımının %85 ine setlidir.									
				9999	Devre dışı								
P. 51	İkinci elektronik termik aşırı akım rölesi	9999	0.00–500.0A	RT sinyali aktif olduğunda nominal motor akımı setlenebilir									

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama			
P. 10	DC Enjeksiyonla frenleme frekansı	3.00 Hz	0.00–120.0Hz	DC Enjeksiyonla frenleme başlangıç frekansı girilir			
P. 11	DC Enjeksiyonla frenleme süresi	0.5s	0.1–10.0s	DC Enjeksiyonla frenleme süresi girilir			
			0	Devre dışı			
P. 12	DC Enjeksiyonla frenleme torku	6/4/2 %	0.1–30.0%	DC Enjeksiyonla frenleme torku girilir * Fabrika ayarı inverter kapasitesine göre değişmektedir.			
			0	Devre dışı			
P. 13	Kalkış frekansı	0.50 Hz	0.00–60.00Hz	Sürücünün motora kalkış anında uygulayacağı en düşük frekans değeri girilir			
	P. 571 Kalkış frekansında tutma süresi		9999	Devre dışı			
(V/F)	P. 14	Yük yapısı seçimi	1	0	Sabit tork yükü		
				1	Değişken tork yükü		
				2	Sabit torklu asansörler için		
				3	Sabit torklu asansörler için		
P. 15	Jog Frekansı	5.00 Hz	0.00–400.0Hz	Jog hareketlerinde çalışacak frekans değeri girilir			
P. 16	Jog hızlanma / yavaşlama zamanı	0.50 s	0.00–3600/360.0s	Jog hareketlerinde uygulanacak kalkış ve duruş zamanı girilir			
P. 17	İnverter çıkışını kesmek için kullanılan sinyal girişinin seçimi (MRS)	0	0	Normalde açık kontak gibi davranır			
			2	Normalde kapalı kontak gibi davranır			
			4	Harici terminalde: Normalde açık kontak gibi davranır Haberleşme üzerinde: Normalde kapalı kontak gibi davranır			
P. 18	Pr. 1 ve Pr. 2 ye bakınız						
P. 19	Pr. 3 e bakınız						
P. 20 - 21	Pr. 7 ve Pr. 8 e bakınız						
P. 22	Çıkış akımı sınırlama değeri	150.0%	0.1–200.0%	Akım sınırlama değeri girilir			
			0	Devre dışı			
			9999	Pr. 22 de girilen değer ile aynı olur			
			P. 23	Yüksek frekans çalışmada çıkış akımı sınırlama ayarı	9999	0.0–200.0%	Yüksek hızda çalışırken, nominal frekans üzerine çıktığında akım sınırlaması değiştirilebilir
						0	Devre dışı
			P. 48	İkinci çıkış akımı sınırlama değeri	110.0%	0.1–120.0%	İkinci çıkış akımı sınırlama değeri girilir
						9999	Pr. 22 de girilen değer ile aynı olur
			P. 66	Çıkış akımı sınırlama başlangıç frekansı	50.00Hz	0.00–400.0Hz	Frekans bu değer üstüne çıktığında çıkış akımını sınırlamaya başlar
P. 156	Çıkış akımı sınırlama mode seçimi	0	0–31 100 101	Tablodan bakılması gerekmektedir			
P. 157	Aşırı yük sinyali çıkış gecikmesi	0.0s	0.0–25.0s	Çıkış akımı, aşırı yüke geçtiğinde OL (aşırı yük) sinyalinin aktif olmadan önce gecikme süresi			
			9999	OL (aşırı yük) sinyali devre dışı			
P. 277	Akım sınırlaması tetikleme eşliğinin değiştirilmesi	0	0	Çıkış akımı sınırı aştığında, çıkış frekansı akıma göre sınırlanır İnverter akımı sınır için referanstır			
			1	Çıkış torku sınırı aştığında, çıkış frekansı akıma göre sınırlanır İnverter torku sınır için referanstır			

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama
P. 24– 27	Pr. 4 ve Pr. 6 ya bakınız			
P. 29	Hızlanma /yavaşlama eğrisi	0	0 1 2	Doğrusal hızlanma / yavaşlama S-eğrisi hızlanma / yavaşlama A S-eğrisi hızlanma / yavaşlama B
P. 30	Rejeneratif fren fonksiyon seçimi (Frenleme direnci ile ilgilidir)	0	0 1 2	MRS frenleme direnci, FR-BU2 frenleme ünitesi, FR-HC yüksek güç faktör çevirici, FR-CV güç rejenerasyonu ortak çevirici FR-ABR yüksek verimli frenleme direnci İnverterin çıkışına direk olarak frenleme direnci bağlandığında seçilir FR-HC Yüksek güç faktör çevirici (Enerji kesintisizinde yeniden başlatma fonksiyonu seçildiğinde)
P. 70	Frenleme verimi	0.0%	0.0–30.0%	FR-ABR yüksek verimli frenleme direnci yada güç rejenerasyonu çeviricisi kullanıldığında geçerlidir
P. 31	Frekans atlama 1A	9999	9999 0.00–400.0Hz	9999: Devre dışı 1A dan 1B ye, 2A dan 2B ye, 3A dan 3B ye, frekans atlamaları Motor hızlanırken veya yavaşlarken belli bir frekans aralığında titreme yapıyorsa A ile B aralığına bu frekans girilir ve bu frekansları atlayarak motoru sürer
P. 32	Frekans atlama 1B	9999	9999 0.00–400.0Hz	
P. 33	Frekans atlama 2A	9999	9999 0.00–400.0Hz	
P. 34	Frekans atlama 2B	9999	9999 0.00–400.0Hz	
P. 35	Frekans atlama 3A	9999	9999 0.00–400.0Hz	
P. 36	Frekans atlama 3B	9999	9999 0.00–400.0Hz	
P. 37	İnverter ekranında hız bilgisi görmek için	0	0 0.010–9998	İnverter ekranında sadece frekans bilgisi yazar Buraya inverter 60 Hz de çalışırken, makinanın veya motorun hızı set girilirse ekranda anlık hız görülebilir
P. 40	İnverter üzerindeki RUN tuşunun motoru döndürme yönü seçimi	0	0 1	İleri dönüş yönü Geri dönüş yönü
P. 41	Frekansa ulaşıldı bölgesi (SU sinyali çıkışı)	10.0%	0.0–100.0%	SU çıkış sinyalinin hangi seviyede aktif olacağını seçimi Set frekansının yüzdesi olarak hesaplanır
P. 42	İleri yönde set frekansına ulaşıldı sinyali (FU sinyali çıkışı)	6.00Hz	0.00–400.0Hz	FU çıkış sinyalinin hangi frekansın üzerinde aktif olacağını seçimi yapılır (Motorun ileri yönünde geçerlidir)
P. 43	Geri yönde set frekansına ulaşıldı sinyali (FU sinyali çıkışı)	9999	9999 0.00–400.0Hz	Pr. 42 de girilen değer ile aynı olur FU çıkış sinyalinin hangi frekansın üzerinde aktif olacağını seçimi yapılır (Motorun geri yönünde geçerlidir)
P. 44 - 45	Pr. 7 ve Pr. 8 e bakınız			
P. 46	Pr. 0 a bakınız			
P. 47	Pr. 3 e bakınız			
P. 48	Pr. 22 ye bakınız			
P. 51	Pr. 9 a bakınız			

Parametre	İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama
P. 52		İnverterin ekranında görüntülenecek veri seçimi	0	0,5,7,8 9,10,11 12,14,20 23,24,25 52,53,54 55,56,57 61,62,64 100	0: Çıkış frekansı (Sadece Pr. 52 için) 1: Çıkış frekansı (Sadece Pr. 158 için) 2: Çıkış akımı (Sadece Pr. 158 için) 3: Çıkış voltajı (Sadece Pr. 158 için) 5: Frekans set değeri 7: Motor torku (Sadece FR-E için) 8: Konvertör çıkış voltajı (+ ve – terminalleri arası) 9: Frenleme direnci % verimi 10: Elektronik termik röle fonksiyonu yük faktörü 11: Çıkış akımı tepe değeri 12: Konvertör çıkış voltajı tepe değeri (+ ve – terminalleri arası) 14: Çıkış gücü 20: İnverterin toplam enerjili kalma süresi (Sadece Pr. 52 için) 21: Referans voltaj çıkışı (Sadece Pr. 158 için) 23: Aktif çalışma süresi (Sadece Pr. 52 için) 24: Motor yük faktörü 25: Toplam güç (Sadece Pr. 52 için) 52: PID set noktası 53: PID ölçülen değer 54: PID sapması (Sadece Pr. 52 için) 55: Giriş çıkış klemens durumları (Sadece Pr. 52 için) 56: İlave giriş kartı klemens durumları (Pr. 52) (Sadece FR-E için) 57: İlave çıkış kartı klemens durumları (Pr. 52) (Sadece FR-E için) 61: Motor termik yük faktörü 62: İnverter yük faktörü 64: PTC termistör direnci (Sadece FR-D için) 100: İnverterin ekranında duruyorken set frekansı gösterilir, çalışırken çıkış frekansı gösterilir (Sadece Pr. 52 için)
P. 158		AM analog giriş terminali fonksiyon seçimi	1	1,2,3 5,7,8 9,10,11 12,14,21 24,52,53 61,62	
P. 170		Toplam Watt-saat sayıcısı görme/sıfırlama	9999	0 10 9999	0: Toplam watt-saat sayıcısını sıfırlamak için 0 yapınız 10: Haberleşme üzerinden görüntülerken maksimum değeri 9999 kWh olarak setle 9999: Haberleşme üzerinden görüntülerken maksimum değeri 65535 kWh olarak setle
P. 171		Çalışma saati sayıcısı görme/sıfırlama	9999	9999 0000	9999: Devre dışı 0000: Watt-saat sayıcısını sıfırlamak için 0 yapınız
P. 268		Ekrandaki Ondalık hane gösterim seçimi	9999	9999 0 1	9999: Ekranı sığdığı kadar ondalık hane gösterir 0: Ekranda sadece tamsayı kısmını gösterir 1: Displays the monitor in increments of 0.1.
P. 563		Kümülatif şebeke beslenme sayacı taşma değeri	0	0-65535	The numbers of cumulative energizing time monitor exceeded 65535h is displayed. Reading only
P. 564		Kümülatif çalışma sayacı taşma değeri	0	0-65535	The numbers of operation time monitor exceeded 65535h is displayed. Reading only
P. 55		Frekans izleme referansı	50.00Hz	0.00-400.0 Hz	Set the full-scale value to output the output frequency monitor value to terminal AM.
P. 56		Akım izleme referansı	Modele Göre	0.00-500.0	Set the full-scale value to output the output current monitor value to terminal AM.
P. 57		Şebeke kesilmesi senkronizasyon zamanı	9999	0 0.1-5.0s 9999	0: The coasting time is as follows: E720S-080 ve altı, E740-040 ve altı - 1s E720S-110, E740-060 ~ 170 -> 2s, E740-230 ve 300 -> 3s 0.1-5.0s: Set the waiting time for inverter- triggered restart after an instantaneous power failure. 9999: No restart
P. 58		Çıkış frekansı yükselme gecikmesi	1.0 s	0.0-60.0 s	Set a voltage starting time at restart.
P. 162		Anlık enerji kesintisinde yeniden start seçimi	1	0 1 10 11	0: With frequency search 1: Without frequency search (Reduced voltage system) 10: Frequency search at every start 11: Reduced voltage system at every start
P. 165		Yeniden başlama akım limiti	%150.0	% 0.0-200.0	Consider the rated inverter current as 100% and set the stall prevention operation level during restart operation.
P. 298		Frekans arama kazancı	9999	0-32767 9999	0-32767: When offline auto tuning is performed under V/f control, frequency search gain necessary for frequency search for automatic restart after instantaneous power failure is set as well as the motor constants (R1). 9999: Uses the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HRCA) constants
P. 299		Tekrar çalışma sırasında dönme yönü belirleme	9999	0 1 9999	0: Without rotation direction detection 1: With rotation direction detection 9999: When Pr. 78 = "0", the rotation direction is detected. When Pr. 78 = "1", "2", the rotation direction is not detected.
P. 611		Yeniden çalışmada hızlanma süresi	9999	0.0-3600s 9999	0.0-3600s: Set the acceleration time to reach the set frequency at a restart. 9999: Acceleration time for restart is the normal acceleration time (e.g. Pr. 7).

Parametre	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
İlgili					
P. 59	Dijital potansiyometre seçimi	0	0	RH, RM, RL signal function	Frequency setting storage function
			1	Multi-speed setting	—
			2	Remote setting	Yes
			3	Remote setting	No
P. 60	Enerji tasarrufu kontrol seçimi	0	0	Normal operation mode	
			9	Optimum excitation control mode (OEC)	
P. 61	Nominal akım, otomatik ayar yardımı için	9999	0.00–500.0A	Setting value (rated motor current) is referenced	
P. 62	Akım sınırı, otomatik ayar yardımı için(hızlanma)	9999	9999	Rated inverter current is referenced	
			0–200%	Setting value is a limit value	
P. 63	Akım sınırı, otomatik ayar yardımı için(yavaşlama)	9999	9999	150% is a limit value	
			0–200%	Setting value is a limit value	
P. 292	Otomatik hızlanma/yavaşlama	0	0	Normal mode	
			1	Shortest acceleration	Without brake
			11	/deceleration mode	With brake
			7	Brake sequence mode 1	
P. 293	Otomatik hızlanma/yavaşlama seçimi	0	8	Brake sequence mode 2	
			0	Calculates acceleration/deceleration time of both acceleration and deceleration for the shortest acceleration/deceleration mode.	
P. 65	Arıza sonrası tekrar çalışma seçimi	0	0–5	An alarm for retry can be selected.	
			0	No retry function	
P. 67	Alarm sonrası tekrar çalışma sayısı	0	1–10	Set the number of retries at alarm occurrence. An alarm output is not provided during retry operation.	
			101–110	Set the number of retries at alarm occurrence. (The setting value minus 100 is the number of retries.) An alarm output is provided during retry operation.	
P. 68	Tekrar çalışma bekleme zamanı	1s	0.1–360.0s	Set the waiting time from when an inverter alarm occurs until a retry is made.	
P. 69	Tekrar çalışma adedi silme	0	0	Clear the number of restarts succeeded by retry.	
P. 66	Pr. 22 ve Pr. 23 e bakınız				
P. 67 – 69	Pr. 65 e bakınız				
P. 70	Pr. 30 a bakınız				
P. 71	Bağlanan motor tipi	0	0	Thermal characteristics of a standard motor	
			1	Thermal characteristics of the Mitsubishi constant-torque motor	
			40	Thermal characteristic of Mitsubishi high efficiency standard motor (SF-HR)	
			50	Thermal characteristic of Mitsubishi constant torque motor (SF- HRCA)	
			3	Standard motor	
			13	Constant- torque motor	
			23	Mitsubishi standard motor SF-JR 4P (≤ 1,5 kW)	
			43	Mitsubishi high efficiency motor (SF-HR)	
			53	Mitsubishi constant- torque motor (SF-HRCA)	
			4	Standard motor	
			14	Constant- torque motor	
			24	Mitsubishi standard motor SF-JR 4P (≤ 1,5 kW)	
			44	Mitsubishi high efficiency motor (SF-HR)	
			54	Mitsubishi constant- torque motor (SF-HRCA)	
5	Standard motor				
15	Constant- torque motor				
6	Standard motor				
16	Constant- torque motor				
P. 450	2. Motor seçimi	9999	0	Thermal characteristics of a standard motor	
			1	Thermal characteristics of the Mitsubishi constant-torque motor	
			9999	Second motor is invalid (thermal characteristic of the first motor (Pr.71))	

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
P. 72	PWM frekans seçimi	1	0-15	PWM carrier frequency can be changed. The setting displayed is in [kHz]. Note that 0 indicates 0.7kHz, 15 indicates 14.5kHz.	
	P. 240			Soft-PWM seçimi	1
P. 73	Analog giriş seçimi	1	0-10V	0	Polarity reversible
				1	Not used
				10	Not used
				11	With
P. 267	Klemens 4 giriş seçimi	0	0-10V	0	Terminal 4 input 4 to 20mA
				1	Terminal 4 input 0 to 5V
				2	Terminal 4 input 0 to 10V
P. 74	Giriş için filtreleme zaman sabiti	1	0-8	The primary delay filter time constant for the analog input can be set. A larger setting results in a larger filter.	
P. 75	Reset seçimi/PU bağlantısı algılama/PU stop seçimi	14	0-3 /14-17	You can select the reset input acceptance, disconnected PU (operation panel/FR-PU04/FR-PU07) connector detection function and PU stop function. For the initial value, reset always enabled, without disconnected PU detection, and with PU stop function are set.	
P. 77	Parametre yazma seçimi	0	0-3	0	Write is enabled only during a stop
				1	Parameter write is disabled.
				2	Parameter write is enabled in any operation mode regardless of operation status. Note:Parameters that can generally be written during operation should not be written as well with this setting.
P. 78	Ters dönüşü engelleme seçimi	0	0-3	0	Both forward and reverse rotations allowed
				1	Reverse rotation disallowed
				2	Forward rotation disallowed
P. 79	Çalışma modu seçimi	0	0-3	0	External/PU switch over mode
				1	Fixed to PU operation mode
				2	Fixed to External operation mode
				3	External/PU combined operation mode 1
				4	External/PU combined operation mode 2
				6	Switch-over mode
				7	External operation mode (PU operation interlock)
P. 340	Haberleşme başlatma mod seçimi	0	0-3	0	As set in Pr. 79.
				1	Started in the network operation mode.
				10	Started in the network operation mode. Operation mode can be changed between the PU operation mode and network operation mode from the operation panel.

Parameter İlgili	Name	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
(Flux vector control)	P. 80	Motor kapasitesi	9999	0.10–5.00kW 9999 V/f control is performed	
	P. 81	Motor kutup sayısı	9999	2/4/6/8/10 Set the number of motor poles.	
			12/14/16/18/20	X18 signal ON: V/f control Set 10 + number of motor poles	
	P. 89	Hız kontrol kazancı (gelişmiş manyetik akı vektör kontrolü)	9999	0.0–200.0% Motor speed fluctuation due to load fluctuation is adjusted during advanced magnetic flux vector control. 100% is a referenced value.	
			9999	Gain matching with the motor set in Pr. 71.	
	P. 800	Kontrol yöntemi seçimi	20	Advanced magnetic flux vector control	
			30	General-purpose magnetic flux vector control Set a value other than "9999" in Pr. 80 and Pr. 81.	
		P. 82	Motor uyarım akımı	9999	0.00–500.0A Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.
				9999	Uses the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HRCA) constants
		P. 83	Nominal motor gerilimi	200V /400V	0.0–1000V Set the rated motor voltage (V). * The initial value differs according to the voltage class: 200V/400V
P. 84		Nominal motor frekansı	50.00Hz	10.00–120.0Hz	Set the rated motor frequency (Hz).
9999		Use constants of the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HR, SF-JRCA, SF-HRCA)			
P. 91		Motor sabiti (R2)	9999	0.000–50.00 Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.	
				9999	Use constants of the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HR, SF-JRCA, SF-HRCA)
P. 92		Motor sabiti (L1)	9999	0.0–1000mH Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.	
				9999	Use constants of the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HR, SF-JRCA, SF-HRCA)
P. 93		Motor sabiti (L2)	9999	0.0–1000mH Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.	
				9999	Use constants of the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HR, SF-JRCA, SF-HRCA)
		P. 94	Motor sabiti (X)	9999	0.0–%100.0 Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.
				9999	Use the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HRCA) constants
	P. 96	Auto tuning ayarları/durum	0	0	Offline auto tuning is not performed
				1	For advanced magnetic flux vector control Offline auto tuning is performed without motor running (all motor constants)
				11	For general-purpose magnetic flux vector control Offline auto tuning is performed without motor running (motor constant (R1) only)
	P. 859	Tork akımı	9999	0.00–500.0A Tuning data (The value measured by offline auto tuning is automatically set.) * The range differs according to the Pr. 71 setting.	
9999				Use the Mitsubishi motor (SF-JR, SF-HRCA) constants	
P. 89	Pr. 81 e bakınız				
P. 90 – 94	Pr. 82 ve 84 e bakınız				
P. 96	Pr. 82 ve 84 e bakınız				

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
P. 117	PU haberleşme istasyon no	0	0-31 (0-247)	Set the inverter station numbers when two or more inverters are connected to one personal computer. When "1" (Modbus-RTU protocol) is set in Pr. 549, the setting range within parenthesis is applied.	
P. 118	PU haberleşme hızı	192	48/96/ 192/384	48: 4800bps 96: 9600bps 192: 19200bps 384: 38400bps	
P. 119	PU haberleşme stop bit uzunluğu	1	0	Stop bit length: 1bit data length: 8bit	
			1	Stop bit length: 2bit data length: 8bit	
			10	Stop bit length: 1bit data length: 7bit	
			11	Stop bit length: 2bit data length: 7bit	
P. 120	PU haberleşme parite kontrolü	2	0	Without parity check (for Modbus-RTU: stop bit length: 2bit)	
			1	With odd parity check (for Modbus-RTU: stop bit length: 1bit)	
			2	With even parity check (for Modbus-RTU: stop bit length: 1bit)	
P. 121	PU haberleşmesi tekrar deneme sayısı seçimi	1	0-10	If the number of consecutive errors exceeds the permissible value, E.PUE (computer link)/ E.ESR (Modbus-RTU) will cause an alarm stop.	
			9999	If a communication error occurs, the inverter will not come to an alarm stop.	
P. 122	PU haberleşmesi kontrol zaman aralığı	9999	0	No PU connector communication	
			0.1-999.8s	Set the communication check time interval. If a no-communication state persists for longer than the permissible time, the inverter will come to an alarm stop.	
			9999	No communication check	
P. 123	PU haberleşmesi bekleme zaman ayarı	9999	0-150ms	Set the waiting time between data transmission to the inverter and response.	
			9999	Set with communication data.	
P. 124	PU haberleşmesi CR/LF var/yok seçimi	1	0	Without CR/LF	
			1	With CR	
			2	With CR/LF	
P. 342	Haberleşme E <sup>2</sup> PROM yazma seçimi	0	0	Parameter values written by communication are written to the E <sup>2</sup> PROM and RAM.	
			1	Parameter values written by communication are written to the RAM.	
P. 343	Haberleşme hata sayımı	0	Read only	Display the number of communication errors during Modbus-RTU communication. Read only. Displayed only when Modbus-RTU protocol is selected.	
P. 502	Haberleşme hatası durumunda sistem davranışı	0	0/3	You can select the inverter operation if a communication error occurs.	Coasts to stop
			1/2		Decelerates to stop
P. 549	Protokol seçimi	0	0	Mitsubishi inverter (computer link) protocol)	After setting change, reset (switch power off, then on) the inverter.
			1	Modbus-RTU protocol	The setting change is reflected after a reset.





Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama
P. 145	Parametre Ünitesi dil seçimi	1	0	Japanese
			1	English
			2	German
			3	French
			4	Spanish
			5	Italian
			6	Swedish
P. 146	Üretici parametre ayarları. Değiştirmeyiniz.			
P. 147	Pr. 7 ve Pr. 8 e bakınız			
P. 150	Çıkış akımı algılama seviyesi	150.0%	0.0–200.0%	Set the output current detection level. 100% is the rated inverter current.
P. 151	Çıkış akımı algılama gecikmesi	0.0s	0.0–10.0s	Set the output current detection period. Set the time from when the output current has risen above the setting until the output current detection signal (Y12) is output.
P. 152	Sıfır akım algılama seviyesi	5.0%	0.0–200.0%	Set the zero current detection level. Suppose that the rated inverter current at the specified overload capacity is 100%.
P. 153	Sıfır akım algılama gecikmesi	0.50s	0.00–1.00s	Set this parameter to define the period from when the output current drops below the Pr. 152 value until the zero current detection signal (Y13) is output.
P. 156 - 157	Pr. 22 ye bakınız			
P. 158	Pr. 52 ye bakınız			
P. 160	Kullanıcı grubu okuma seçimi	0	0	Simple mode and extended mode parameters can be displayed.
			1	Only parameters registered in the user group can be displayed.
			9999	Only the simple mode parameters can be displayed
			(0–16)	Displays the number of cases registered as a user group (reading only).
			9999	Batch clear the user group registration
P. 172	Kullanıcı grubu görme/toplu silme	0	0–99 /9999	Set the parameter numbers to be registered to the user group. Read value is always "9999".
P. 173	Kullanıcı grubu tanımlama	9999	0–99 /9999	Set the parameter numbers to be registered to the user group. Read value is always "9999".
P. 174	Kullanıcı grubu silme	9999	0–999 /9999	Set the parameter numbers to be cleared from the user group. Read value is always "9999".
P. 161	Parametre ünitesi ayar düğme fonksiyonu	0	0	Setting dial frequency setting mode
			1	Setting dial potentiometer mode
			10	Setting dial frequency setting mode
			11	Setting dial potentiometer mode
P. 162 - 165	Pr. 57 ye bakınız			
P. 168 - 169	Üretici parametre ayarları. Değiştirmeyiniz.			
P. 170 - 171	Pr. 52 ye bakınız			
P. 172 - 174	Pr. 160 a bakınız			
P. 178	STF klemensi fonksiyon seçimi	60	0–5/7/8/10 /12/14–16 /18/24/25 /37/60 /62/65–67 /9999	0: Low-speed operation command 1: Middle-speed operation command 2: High-speed operation command 3: Second function selection 4: Terminal 4 input selection 5: Jog operation selection
P. 179	STR klemensi fonksiyon seçimi	61	0–5/7/8/10 /12/14–16 /18/24/25 /37/61 /62/65–67 /9999	7: External thermal relay input 8: Fifteen speed selection 10: Inverter operation enable signal (FR-HC/FR-CV connection) 12: PU operation external interlock 14: PID control valid terminal 15: Brake opening completion signal ( <u>Sadece FR-E için</u> )
P. 180	RL klemensi fonksiyon seçimi	0		16: PU-external operation switchover 18: V/f switchover 24: Output stop
P. 181	RM klemensi fonksiyon seçimi	1	0–5/7 /8/10/12	25: Start self-holding selection
P. 182	RH klemensi fonksiyon seçimi	2	/14–16 /18/24	37: Traverse function selection ( <u>Sadece FR-D için</u> )
P. 183	MRS klemensi fonksiyon seçimi	3	/25/37/62 /65–67 /9999	60: Forward rotation command (assigned to STF terminal (Pr. 178) only) 61: Reverse rotation command (assigned to STR terminal (Pr. 179) only) 62: Inverter reset
P. 184	RES klemensi fonksiyon seçimi	4		65: NET/PU operation switchover 66: External/NET operation switchover 67: Command source switchover 9999: No function

Parametre	İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
P. 190		RUN klemensi fonksiyon seçimi	0	0/1/3/4/7/8 /11-16/20/25 /26/46/47/64 /70/80/81 /90/91/93/95 /96/98/99 /100/101/103 /104/107/108 /111-116/120 /125/126/146 /147/164/170 /180/181/190 /191/193/195 /196/198/199 /9999	0/100: Inverter running 1/101: Up to frequency 3/103: Overload alarm 4/104: Output frequency detection 7/107: Regenerative brake prealarm 8/108: Electronic thermal relay function prealarm 11/111: Inverter operation ready 12/112: Output current detection 13/113: Zero current detection 14/114: PID lower limit 15/115: PID upper limit 16/116: PID forward/reverse rotation output 20/120: Brake opening request ( <a href="#">Sadece FR-E için</a> ) 25/125: Fan fault output 26/126: Heatsink overheat prealarm	
P. 191		FU klemensi fonksiyon seçimi	1		46/146: During deceleration at occurrence of power failure (retained until release) 47/147: PID control activated 64/164: During retry 70/170: PID output interruption ( <a href="#">Sadece FR-D için</a> ) 80/180: Safety monitor output ( <a href="#">Sadece FR-D için</a> ) 81/181: Safety monitor output 2 ( <a href="#">Sadece FR-D için</a> ) 90/190: Life alarm 91/191: Alarm output 3 (power-off signal) 93/193: Current average monitor 95/195: Maintenance timer alarm 96/196: Remote output 98/198: Minor fault output 99/199: Alarm output 9999: No function 0-99: Source logic 100-199: Sink logic	
P. 192		ABC klemensi fonksiyon seçimi	2	0/1/3/4/7/8/ 11-16/20/25 /26/46/47 /64/70/80 /81/90/91 /95/96/98 /99/100/101 /103/104/107 /108/111-116 /120/125/126 /146/147/164 /170/180/181 /190/191/195 /196/198/199 /9999		
P. 232 – 239		Pr. 4 ve 6 ya bakınız				
P. 240		Pr. 72 ye bakınız				
P. 241		Pr. 125 ve 126 ya bakınız				
P. 244		Soğutma fanı çalışma seçimi	1	0 1	Operates at power on Cooling fan on/off control invalid (The cooling fan is always on at power on.) Cooling fan on/off control valid	
(V/F) (Gen.Purp.Flux vector control)	P. 245	Nominal kayma değeri	9999	0.00-50.00% 9999	Used to set the rated motor slip. No slip compensation	
	P. 246	Kayma kompanzasyonu zaman sabiti	0.5s	0.01-10.0s	Used to set the response time of slip compensation. When the value is made smaller, response will be faster. However, as load inertia is greater, a regenerative over voltage (E.OVD) error is more liable to occur.	
	P. 247	Sabit çıkış bölgesi kayma kompanzasyonu seçimi	9999	0 9999	Slip compensation is not made in the Constant output range (frequency range above the frequency set in Pr. 3) Slip compensation is made in the constant output range.	
P. 249	Çalışma sırasında topraklama hatası algılaması	0	0 1	Without ground fault detection With ground fault detection		
P. 250	Duruş seçimi	9999	0.0-100.0s	The motor is coasted to a stop when the preset time elapses after the start signal is turned off. STF signal: Forward rotation start STR signal: Reverse rotation start		
			1000-1100s	The motor is coasted to a stop (Pr. 250-1000)s after the start signal is turned off. STF signal: Start signal STR signal: Forward/reverse signal		
			8888	When the start signal is turned off, the motor decelerates to stop. STF signal: Start signal STR signal: Forward/reverse signal		
			9999	STF signal: Forward rotation start STR signal: Reverse rotation start		

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama	
					Parametre
P. 251	Çıkış faz koruma seçimi	1	0	Without output phase failure protection	
			1	With output phase failure protection	
P. 872	Giriş faz hatası koruma seçimi	1	0	Without input phase failure protection	
			1	With input phase failure protection	
P. 255	Ömür alarmı durum bilgisi	0	(0-15)	Display whether the control circuit capacitor, main circuit capacitor, cooling fan, and each parts of the inrush current limit circuit has reached the life alarm output level or not. (Reading only)	
P. 256	İlk akım limitleme devresi ömür bilgisi	100%	(0-100%)	Display the deterioration degree of the inrush current limit circuit. (Reading only)	
P. 257	Kumanda kondansatörleri ömür bilgisi	100%	(0-100%)	Display the deterioration degree of the control circuit capacitor. (Reading only)	
P. 258	Ana devre kondansatörleri ömür bilgisi	100%	(0-100%)	Display the deterioration degree of the main circuit capacitor. (Reading only) The value measured by Pr. 259 is displayed.	
P. 259	Ana devre kondansatör kullanım ömrü ölçümü	0	0/1	Setting "1" and switching the power supply off starts the measurement of the main circuit capacitor life. When the Pr. 259 value is "3" after powering on again, the measuring is completed. Displays the deterioration degree in Pr. 258.	
P. 261	Şebeke kesildiğinde duruş seçimi	0	0	Coasting to stop. When under voltage or power failure occurs, the inverter output is shut off.	
			1	When under voltage or a power failure occurs, the inverter can be decelerated to a stop.	
			2	When under voltage or a power failure occurs, the inverter can be decelerated to a stop. If power is restored during a power failure, the inverter accelerates again.	
P. 267	Pr. 73 e bakınız				
P. 268	Pr. 52 ye bakınız				
P. 269	Üretici parametre ayarları. Değiştirmeyiniz.				
(Flux vector control)	P. 270	Kontaktta durma fonksiyon seçimi	0	0	Without stop-on contact control
				1	Stop-on contact control
	P. 275	Kontaktta durma uyarım akımı	9999	0.0-300.0 %	Usually set a value between 130% and 180%. Set the force (holding torque) for stop-on contact control.
				9999	No compensation.
P. 276	Kontaktta durma PWM tetikleme frekansı	9999	0-9	Set a PWM carrier frequency for stop-on contact control. (Valid at the output frequency of 3Hz or less.)	
			9999	As set in Pr. 72 "PWM frequency selection".	
P. 277	Pr. 22 ye bakınız				
(Flux vector control)	P. 278	Mekanik fren açma frekansı	3.00Hz	0.00-30.00Hz	Set to the rated slip frequency of the motor + about 1.0Hz. This parameter may be set only if Pr. 278 ≤ Pr. 282.
	P. 279	Mekanik fren açma akımı	130.0%	0.0-200.0%	Generally, set this parameter to about 50 to 90%. If the setting is too low, the load is liable to drop due to gravity at start. Suppose that the rated inverter current is 100%.
	P. 280	Mekanik fren açma akım algılama zamanı	0.3s	0.0-2.0s	Generally, set this parameter to about 0.1 to 0.3s.
	P. 281	Başlangıçta mekanik fren açma gecikme süresi	0.3s	0.0-5.0s	Pr. 292 = 7: Set the mechanical delay time until the brake is loosened. Pr. 292 = 8: Set the mechanical delay time until the brake is loosened + about 0.1 to 0.2s.
	P. 282	Mekanik fren işlem frekansı	6.00Hz	0.00-30.00Hz	At this frequency, the brake opening request signal (BOF) is switched off. Generally, set this parameter to the Pr. 278 setting + 3 to 4Hz. This parameter may be set only if Pr. 278 ≤ Pr. 282.
	P. 283	Duruşta mekanik fren işlem süresi	0.3s	0.0-5.0s	Pr. 292 = 7: Set the mechanical delay time until the brake is closed + 0.1s. Pr. 292 = 8: Set the mechanical delay time until the brake is closed + about 0.2 to 0.3 seconds.
P. 292	Otomatik hızlanma/yavaşlama	0	0/1/7/8/11	Brake sequence function is made valid when a setting is "7 or 8".	
(AD Flux vector control)	P. 286	Droop kazancı	0%	0	Droop control is invalid
				0.1-100.0%	Set the drooping amount at the rated torque as a percentage with respect to the rated motor frequency.
P. 287	Droop filtre sabiti	0.30s	0.00-1.00s	Set the time constant of the primary delay filter applied to the torque current.	

Parametre İlgili	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama
P. 292 - 293	Pr. 61 e bakınız			
P. 295	Dijital ayar potu ile frekans değiştirme ayar genliği	0	0 0/0.01 /0.1 /1/10	Invalid The setting increments when the set frequency is changed by the setting dial can be set.
P. 298 - 299	Pr. 57 ye bakınız			
P. 338	Haberleşmeli uygulamada kontrol komutu kaynağı	0	0 1	Operation command source communication Operation command source external (start/stop)
P. 339	Haberleşme uygulamada hız seti kaynağı	0	0 1 2	Speed command source communication Speed command source external (Frequency setting from communication is invalid, terminal 2 setting from external is valid) Speed command source external (Frequency setting from communication is valid, terminal 2 setting from external is invalid)
P. 550	NET mod çalışmada komutu kaynak seçimi	9999	0 2 9999	Communication option valid PU connector valid Automatic recognition of the communication option Normally, PU connector is valid. Communication option is valid when the communication option is mounted.
P. 551	PU mod çalışmada komutu kaynak seçimi	9999	2 3 4 9999	Selects the PU connector as the PU operation mode control source Selects the USB connector as the PU operation mode control source. Selects the operation panel as the PU operation mode control source. USB connection, PU07 connection automatic recognition Priorities: USB > PU07 > operation panel
P. 340	Pr. 79 a bakınız			
P. 342	Pr. 117 ve Pr. 124 e bakınız			
P. 343				
P. 450	Pr. 71 e bakınız			
P. 495	Uzak çıkış seçimi	0	0 1 10 11	Remote output data clear at powering off Remote output data retention at powering off Remote output data clear at powering off Remote output data retention at powering off Remote output data clear at inverter reset Remote output data retention at inverter reset
P. 496	Uzak çıkış veri 1	0	0-4095	Output terminal can be switched on and off.
P. 497	Uzak çıkış veri 2	0	0-4095	
P. 502	Pr. 124 e bakınız			
P. 503	Bakım zamanlayıcısı	0	0 (1-9998)	Display the cumulative energizing time of the inverter in 100h increments. Reading only Writing the setting of "0" clears the cumulative energizing time.
P. 504	Bakım zamanlayıcısı alarmı zaman ayarı	9999	0-9998 9999	Set the time taken until when the maintenance timer alarm output signal (Y95) is output. No function
P. 547	USB bağlantısında istasyon numarası	0	0-31	Specifies the inverter station number.
P. 548	USB bağlantısında haberleşme denetim süresi	9999	0 0.1-999.8s 9999	USB communication is enabled. However, the inverter will come to an alarm stop (E.USB) if operation is changed to PU operation mode. Set the interval of communication check time. No communication check
P. 551	Pr. 338 ve Pr. 339 e bakınız			
P. 549	Pr. 117 ve Pr. 124 e bakınız			
P. 550 - 551	Pr. 338 ve Pr. 339 e bakınız			

Parametre	Adı	Fabrika Ayarı	Ayar Aralığı	Açıklama
P. 555	Akım ortalama zamanı	1.0s	0.1–1.0s	Set the time taken to average the current during start bit output (1s).
P. 556	Çıkış data maskeleye zamanı	0.0s	0.0–20.0s	Set the time for not obtaining (mask) transient state data.
P. 557	Akım ortalama değeri çıkışı referans değeri	Modele Göre	0.00–500.0A	Set the reference (100%) for outputting the signal of the current average value
P. 563 P. 564	Pr. 52 ye bakınız			
P. 571	Pr. 13 e bakınız			
P. 611	Pr. 57 ye bakınız			
P. 653	Hız yumuşatma kontrolü	0.0	0.0–200.0%	The torque fluctuation is reduced to reduce vibration due to mechanical resonance.
P. 665	Pr. 882 ye bakınız			
P. 800	Pr. 80 e bakınız			
P. 859	Pr. 84 e bakınız			
P. 872	Pr. 251 e bakınız			
P. 645	Pr. C1 (901) e bakınız			
P. 882	Rejenerasyon engelleme işlemi seçimi	0	0	Regeneration avoidance function invalid
			1	Regeneration avoidance function is always valid
			2	Regeneration avoidance function is valid only during a constant speed operation
P. 883	Rejenerasyon engelleme işlem seviyesi	400V/780V *	300–800V	Set the bus voltage level at which regeneration avoidance operates. When the bus voltage level is set to low, overvoltage error will be less apt to occur. However, the actual deceleration time increases. The set value must be higher than the "power supply voltage x v2 . * The initial value differs according to the voltage class: 200V/400V
P. 885	Rejenerasyon engelleme kompanzasyon frekans sınır değeri	6.00Hz	0.00–10.00Hz	Set the limit value of frequency which rises at activation of regeneration avoidance function.
P. 886	Rejenerasyon engelleme gerilim kazancı	100.0%	0.0–200.0%	Adjusts responsiveness at activation of regeneration avoidance. A larger setting of Pr. 886 will improve responsiveness to the bus voltage change. However, the output frequency could become unstable. When the load inertia of the motor is large, decrease the Pr. 886 setting. When vibration is not suppressed by decreasing the Pr. 886 setting, set a smaller value in Pr. 665.
P. 665	Rejenerasyon engelleme frekans kazancı	100.0%	0.0–200.0%	
P. 888	Boş parametre 1	9999	0–9999	Parameters you can use for your own purposes. Used for maintenance, management, etc. by setting a unique number to each inverter when multiple inverters are used. Data is held even if the inverter power is turned off.
P. 889	Boş parametre 2	9999	0–9999	
C1 (901)	AM klemens kalibrasyonu	—	—	Calibrate the scale of the analog meter connected to terminal AM.
645	AM klemens 0 Volt ayarı	1000	970–1200	Calibrates the scale of the meter when analog output is 0.
C2 (P. 902) – C7 (P. 905)	Pr. 125 ve Pr. 126 ya bakınız			
C22 (P. 922) – C25 (P. 923)	Üretici parametre ayarları. Değiştirmeyiniz.			
P. 990	PU buzzer kontrol	1	0 1	Without buzzer With buzzer
P. 991	PU kontrast ayarı	58	0–63	Contrast adjustment of the LCD of the parameter unit (FR-PU04) can be performed. 0 (light) → 63 (dark)

Parametrelerin uygun olduđu sürücü kodları

FR-E720S-008SC-EC

FR-E720S-015SC-EC

FR-E720S-030SC-EC

FR-E720S-050SC-EC

FR-E720S-080SC-EC

FR-E720S-110SC-EC

FR-E740-016SC-EC

FR-E740-026SC-EC

FR-E740-040SC-EC

FR-E740-060SC-EC

FR-E740-095SC-EC

FR-E740-120SC-EC

FR-E740-170SC-EC

FR-E740-230SC-EC

FR-E740-300SC-EC